

```
1 // Rennwagen.h (Aufgabe 1)
2
3 class Rennwagen {
4 private:
5     int kmh;
6 public:
7     Rennwagen() { kmh = 0; }
8     void beschleunigen(int K) { kmh += K; }
9     void bremsen() {
10         kmh -= 50;
11         if (kmh < 0) kmh = 0;
12     }
13     int Tempo() { return kmh; }
14     void coutTempo() {
15         if (kmh>0) cout << "Die Geschwindigkeit betraegt jetzt " << kmh << " km/h\n";
16         else cout << "Der Rennwagen steht!\n";
17     }
18 };
```

```
1 // Rennwagen.cpp (Aufgabe 1)
2 //
3 #include "stdafx.h" // Die gewohnten includes...
4 #include <iostream>
5 #include <string>
6 using namespace std; // namespace vorab
7
8 #include "Rennwagen.h" // Klassenvereinbarung einbinden
9
10 int main()
11 {
12     Rennwagen RedBull; // Objekt statisch erzeugen
13     Rennwagen* McLaren = new Rennwagen; // Objekt dynamisch erzeugen;
14     Rennwagen* Formel1[2]; // Array mit Zeigern auf Rennwagen erzeugen
15     Formel1[0] = new Rennwagen; // 1. Arrayelement anlegen
16     Formel1[1] = new Rennwagen; // 2. Arrayelement anlegen
17     Rennwagen DTM[2] = {
18         Rennwagen(),
19         Rennwagen()
20     };
21
22     cout << endl; // Zugriff auf statisch erzeugte Objekte:
23     RedBull.beschleunigen(200);
24     RedBull.bremsen();
25     RedBull.bremsen();
26     RedBull.bremsen();
27     RedBull.coutTempo();
28
29     cout << endl; // Zugriff auf dynamisch erzeugte Objekte:
30     McLaren->beschleunigen(230);
31     McLaren->bremsen();
32     McLaren->bremsen();
33     McLaren->bremsen();
34     cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->Tempo() << " km/h\n";
35     McLaren->beschleunigen(30);
36     cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->Tempo() << " km/h\n";
37
38     cout << endl; // Zugriff auf dynamisch erzeugte Array-Objekte:
39     Formel1[0]->beschleunigen(180);
40     Formel1[0]->bremsen();
41     Formel1[0]->bremsen();
42     Formel1[0]->bremsen();
43     Formel1[0]->bremsen();
44     cout << "Formel1-0 hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << Formel1[0]->Tempo() << " km/h\n";
45     Formel1[0]->coutTempo();
46
47     cout << endl;
48     Formel1[1]->beschleunigen(180);
49     Formel1[1]->bremsen();
50     Formel1[1]->coutTempo();
51     Formel1[1]->beschleunigen(60);
52     Formel1[1]->beschleunigen(42);
53     Formel1[1]->coutTempo();
```

```
54     Formel1[1]->bremesen();
55     Formel1[1]->bremesen();
56     Formel1[1]->bremesen();
57     Formel1[1]->coutTempo();
58
59     delete Formel1[0];
60     delete Formel1[1];
61
62     cout << endl; // Zugriff auf statisch erzeugte Array-Objekte
63     DTM[0].beschleunigen(220);
64     DTM[0].coutTempo();
65
66     // delete DTM[0]; geht nicht
67
68     system("pause");
69     return 0;
70 }
71
```

```
1 // Rennwagen2.h (Aufgabe 2)
2
3 const int MaxSpeed=380; // vorgezogen aus Aufgabe 4...
4
5 class Rennwagen {
6 private:
7     int kmh;
8     // die beiden neuen Eigenschaften:
9     string Name;
10    bool MotorLaeuft;
11 public:
12    // beim alten Konstruktor muss jetzt der Name nachgefragt werden
13    Rennwagen() {
14        cout << "Wie heisst der Rennwagen? ";
15        cin >> Name;
16        kmh = 0;
17        MotorLaeuft = false;
18    }
19    // der neue Konstruktor bekommt den Namen uebergeben
20    Rennwagen(string n) :Name(n) { kmh = 0; MotorLaeuft = false; }
21
22    // beschleunigen jetzt schon mit Maximalwert-Beruecksichtigung
23    void beschleunigen(int K) {
24        char Eingabe = 'j';
25        if (!MotorLaeuft) {
26            cout << "Der Motor des " << Name << " ist noch aus!\n";
27            cout << "Soll der Motor jetzt angelassen werden (j/n)? ";
28            cin >> Eingabe;
29        }
30        // Eingabe ist per Initialisierung ODER Benutzereingabe j - oder auch nicht:
31        // Diese Programmiermethode ist zwar sehr effizient,
32        // vermischt aber eigentlich zwei funktionell getrennte Vorgaenge (Nachfrage
und anlassen / beschleunigen)
33        if (Eingabe == 'j') {
34            MotorLaeuft = true;
35            kmh += K;
36            if (kmh > MaxSpeed) kmh = MaxSpeed;
37        }
38    }
39
40    // bremsen wie bisher:
41    void bremsen() {
42        kmh -= 50;
43        if (kmh < 0) kmh = 0;
44    }
45
46    // Tempowert ausgeben wie bisher:
47    int Tempo() { return kmh; }
48
49    // Tempowert in Satz mit Name ausgeben:
50    void coutTempo() {
51        if (kmh>0) cout << "Der " << Name << " faehrt jetzt " << kmh << " km/h\n";
52        else cout << "Der " << Name << " steht!\n";
53    }
54
55    // Neue Methoden, um den Motor zu starten / zu stoppen:
```

```
56     void MotorStarten() {
57         if (MotorLaeuft)
58             cout << "Der Motor des " << Name << " laeuft bereits...\n";
59         else {
60             MotorLaeuft = true;
61             cout << "Der Motor des " << Name << " wurde angelassen.\n";
62         }
63     }
64     void MotorStoppen() {
65         if (kmh == 0) {
66             MotorLaeuft = false;
67             cout << "Der Motor des " << Name << " ist jetzt aus!\n";
68         }
69         else cout << "Der " << Name << " faehrt noch! Sie sollten den Motor jetzt nicht ausschalten!\n";
70     }
71 };
```

```
1 // Rennwagen2.cpp (Aufgabe 2)
2 //
3 #include "stdafx.h"
4 #include <iostream>
5 #include <string>
6 using namespace std;
7
8 #include "Rennwagen2.h"
9
10 int main()
11 {
12     Rennwagen RedBull("Red Bull"); // Objekt statisch erzeugen
13     Rennwagen* McLaren = new Rennwagen("McLaren"); // Objekt dynamisch erzeugen;
14     Rennwagen* Formel1[2]; // Array mit Zeigern auf Rennwagen erzeugen
15     Formel1[0] = new Rennwagen; // 1. Arrayelement anlegen
16     Formel1[1] = new Rennwagen("Ferrari"); // 2. Arrayelement anlegen mit neuem
    Konstruktor
17
18     Rennwagen DTM[2] = { // und auch ein statisches Array anlegen:
19         Rennwagen(),
20         Rennwagen("Mercedes")
21     };
22
23     cout << endl;
24     RedBull.beschleunigen(200);
25     RedBull.bremsen();
26     RedBull.bremsen();
27     RedBull.bremsen();
28     RedBull.coutTempo();
29
30     cout << endl;
31     McLaren->beschleunigen(230);
32     McLaren->bremsen();
33     McLaren->bremsen();
34     McLaren->bremsen();
35     // cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->tempo() << "
    km/h\n";
36     // Hier den Namen direkt hardcoded zu programmieren, ist nicht mehr sinnvoll,
37     // denn der Rennwagen kann ja ganz anders heißen. string Name ist aber
    private...!
38     // Deshalb Name public machen oder Methode dazu schreiben oder coutTempo()
    verwenden.
39     // In der Realität müsste man das jetzt klären, hier verwende ich den kürzesten
    Code:
40     McLaren->coutTempo();
41     McLaren->beschleunigen(30);
42     // cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->Tempo() << "
    km/h\n";
43     McLaren->coutTempo();
44
45     cout << endl;
46     Formel1[0]->beschleunigen(180);
47     Formel1[0]->bremsen();
48     Formel1[0]->bremsen();
49     Formel1[0]->bremsen();
50     Formel1[0]->bremsen();
```

```
51     // cout << "Formel1-0 hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << Formel1[0]->Tempo() <
    << " km/h\n";
52     Formel1[0]->coutTempo();
53
54     cout << endl;
55     Formel1[1]->MotorStarten();
56     Formel1[1]->beschleunigen(180);
57     Formel1[1]->bremesen();
58     Formel1[1]->coutTempo();
59     Formel1[1]->beschleunigen(60);
60     Formel1[1]->beschleunigen(42);
61     Formel1[1]->coutTempo();
62     Formel1[1]->bremesen();
63     Formel1[1]->MotorStoppen();
64     Formel1[1]->bremesen();
65     Formel1[1]->bremesen();
66     Formel1[1]->coutTempo();
67
68     cout << endl;
69     DTM[0].beschleunigen(200);
70     DTM[0].coutTempo();
71
72     system("pause");
73     return 0;
74 }
75
```

```
1 // Rennwagen4.h (Aufgabe 4)
2
3 const int MaxSpeed=380; // Maximales Tempo der Rennwagen
4
5 enum Tempo {minimal=30,wenig=75,moderat=110,viel=150,maximal=180};
6 enum Bremse {voll=MaxSpeed,sacht=50,stark=100};
7
8 class Rennwagen {
9 private:
10     int kmh;
11     // die beiden neuen Eigenschaften:
12     string Name;
13     bool MotorLaeuft;
14 public:
15     // beim alten Konstruktor muss jetzt der Name nachgefragt werden
16     Rennwagen() {
17         cout << "Wie heisst der Rennwagen? ";
18         cin >> Name;
19         kmh = 0;
20         MotorLaeuft = false;
21     }
22     // der neue Konstruktor bekommt den Namen uebergeben
23     Rennwagen(string n) :Name(n) { kmh = 0; MotorLaeuft = false; }
24
25     // beschleunigen mit Maximalwert-Beruecksichtigung
26     // MSVisualStudio akzeptiert enums als int sowie Standardwerte in der
27     Funktionsdefinition ohne Prototyp,
28     // das ist nicht ganz die reine Lehre aber erleichtert natuerlich die
29     Schreibearbeit:
30     // Wir muessen nur die Argumentliste im Funktionskopf anpassen!
31     void beschleunigen(int K=moderat) {
32         char Eingabe = 'j';
33         if (!MotorLaeuft) {
34             cout << "Der Motor des " << Name << " ist noch aus!\n";
35             cout << "Soll der Motor jetzt angelassen werden (j/n)? ";
36             cin >> Eingabe;
37         }
38         // Eingabe ist per Initialisierung ODER Benutzereingabe j - oder auch nicht:
39         // Diese Programmiermethode ist zwar sehr effizient,
40         // vermischt aber eigentlich zwei funktionell getrennte Vorgaenge (Nachfrage
41         und anlassen / beschleunigen)
42         if (Eingabe == 'j') {
43             MotorLaeuft = true;
44             kmh += K;
45             if (kmh > MaxSpeed) kmh = MaxSpeed;
46         }
47     }
48
49     // bremsen (fast) wie bisher: akzeptiert auch enums und Standardwerte...
50     // void bremsen(enum K=sacht) wuerde NUR enums und keine bel. Werte akzeptieren
51     void bremsen(int K=sacht) {
52         kmh -= K;
53         if (kmh < 0) kmh = 0;
54     }
55
56     // Tempowert ausgeben wie bisher:
```



```
54     int Tempo() { return kmh; }
55
56     // Tempowert in Satz mit Name ausgeben:
57     void coutTempo() {
58         if (kmh>0) cout << "Der " << Name << " faehrt jetzt " << kmh << " km/h\n";
59         else cout << "Der " << Name << " steht!\n";
60     }
61
62     // Neue Methoden, um den Motor zu starten / zu stoppen:
63     void MotorStarten() {
64         if (MotorLaeuft)
65             cout << "Der Motor des " << Name << " laeuft bereits...\n";
66         else {
67             MotorLaeuft = true;
68             cout << "Der Motor des " << Name << " wurde angelassen.\n";
69         }
70     }
71     void MotorStoppen() {
72         if (kmh == 0) {
73             MotorLaeuft = false;
74             cout << "Der Motor des " << Name << " ist jetzt aus!\n";
75         }
76         else cout << "Der " << Name << " faehrt noch! Sie sollten den Motor jetzt nicht ausschalten!\n";
77     }
78 };
```

```
1 // Rennwagen4.cpp (Aufgabe 4)
2 //
3 #include "stdafx.h"
4 #include <iostream>
5 #include <string>
6 using namespace std;
7
8 #include "Rennwagen4.h"
9
10 int main()
11 {
12     Rennwagen RedBull("Red Bull"); // Objekt statisch erzeugen
13     Rennwagen* McLaren = new Rennwagen("McLaren"); // Objekt dynamisch erzeugen;
14     Rennwagen* Formel1[2]; // Array mit Zeigern auf Rennwagen erzeugen
15     Formel1[0] = new Rennwagen; // 1. Arrayelement anlegen
16     Formel1[1] = new Rennwagen("Ferrari"); // 2. Arrayelement anlegen mit neuem
    Konstruktor
17
18     Rennwagen DTM[2] = { // und auch ein statisches Array anlegen:
19         Rennwagen(),
20         Rennwagen("Mercedes")
21     };
22
23     cout << endl;
24     RedBull.beschleunigen(200);
25     RedBull.bremsen(sacht);
26     RedBull.bremsen();
27     RedBull.bremsen(stark);
28     RedBull.coutTempo();
29
30     cout << endl;
31     McLaren->beschleunigen(230);
32     McLaren->bremsen();
33     McLaren->bremsen(sacht);
34     McLaren->bremsen();
35     // cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->tempo() << "
    km/h\n";
36     // Hier den Namen direkt hardcoded zu programmieren, ist nicht mehr sinnvoll,
37     // denn der Rennwagen kann ja ganz anders heißen. string Name ist aber
    private...!
38     // Deshalb Name public machen oder Methode dazu schreiben oder coutTempo()
    verwenden.
39     // In der Realität müsste man das jetzt klären, hier verwende ich den kürzesten
    Code:
40     McLaren->coutTempo();
41     McLaren->beschleunigen(minimal);
42     // cout << "McLaren hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << McLaren->Tempo() << "
    km/h\n";
43     McLaren->coutTempo();
44
45     cout << endl;
46     Formel1[0]->beschleunigen(200);
47     Formel1[0]->bremsen(sacht);
48     Formel1[0]->bremsen(30); // Side-Effekt: numerische Werte gehen jetzt auch
    hier...
49     Formel1[0]->bremsen(); // ist das unerwünscht, müssten wir im Funktionskopf
```

```
die Argumentliste anpassen
50     Formel1[0]->bremsten();
51     // cout << "Formel1-0 hat jetzt eine Geschwindigkeit von " << Formel1[0]->Tempo() ↗
        << " km/h\n";
52     Formel1[0]->coutTempo();
53
54     cout << endl;
55     Formel1[1]->MotorStarten();
56     Formel1[1]->beschleunigen(maximal);
57     Formel1[1]->bremsten();
58     Formel1[1]->coutTempo();
59     Formel1[1]->beschleunigen(maximal);
60     Formel1[1]->beschleunigen(viel);
61     Formel1[1]->coutTempo();
62     Formel1[1]->MotorStoppen();
63     Formel1[1]->beschleunigen(moderat);
64     Formel1[1]->coutTempo();
65     Formel1[1]->bremsten(voll);
66     Formel1[1]->coutTempo();
67
68     cout << endl;
69     DTM[0].beschleunigen(200);
70     DTM[0].coutTempo();
71
72     system("pause");
73     return 0;
74 }
75
```